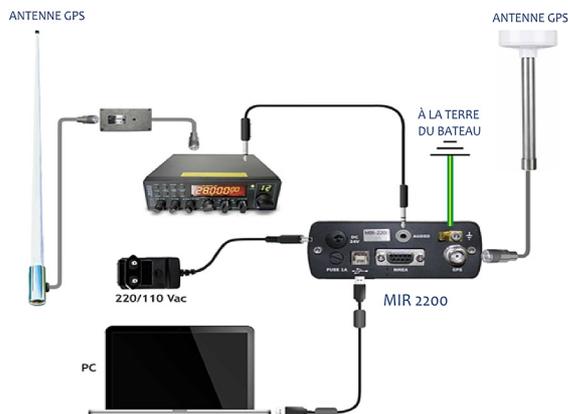


- Système de réception pour les bouées de pêche à la palangre
- Réception rapide, sûr et sans coûts

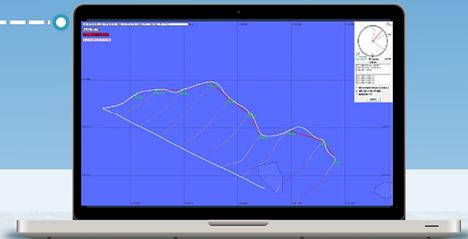


## SCHÉMA D' INSTALLATION



- Permet de recevoir des informations sur:
  - La position GPS de la bouée
  - Niveau de batterie de la bouée
  - Température de l'eau
- Transmission des informations cryptées pour plus de sécurité.
- Facile d' installation.
- Connexion à l' ordinateur du bateau via port USB
- Connecter obligatoirement la MIR-2200 au système de radio du bateau ou récepteur HF.
- Possibilité d'utiliser le GPS du bateau avec le connecteur NMEA.
- Compatible avec toutes les bouées de pêche à la palangre de Marine Instruments.
- Système comprenant:
  - Module récepteur
  - Antenne GPS externe
- Compatible avec MAXSEA, Orbmap, TimeZero, ARPA, SERPE et AIS.

LAT: 43°23.90'N  
LON: 08°24.2'W  
T°: 18.00°  
Bat: 14 V  
Dist: 74.421nm  
Cap: 13°



### MSB Palangre et MSB Cacea

Logiciel développé par des Marine Instruments pour la visualisation de données des bouées de pêche à la palangre

## Caractéristiques Techniques

### Fréquence de transmission

26 MHZ

### Alimentation

15-24 V

### Consommation

Imax: 400 mA

### Poids antenna

720 gr

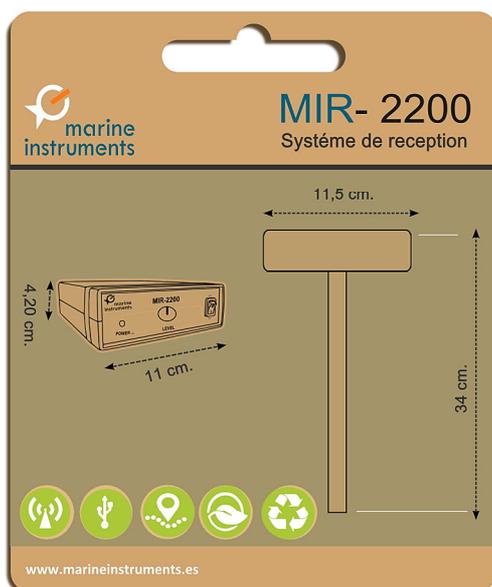
### Poids récepteur

500 gr

### Portée

50-70 milles

### Dimensions



## MSB PALANGRE et MSB CACEA

- **Logiciel gratuit** pour afficher des données reçues par le MIR-2200.
- Deux logiciels différents selon le type de pêche:
  - **MSB PALANGRE:** Pour les palangres de surface
  - **MSB CACEA:** Pour les palangres de fond
- Compatible avec les bouées **M2P** et **MBP**.
- Réception **automatique** des données.
- **Position, itinéraire** du bateau et **estimation de l'heure d'arrivée** aux cartographiques C-MAP.
- Configuration et affichage des divers **lancés et palangres**.
- **Alarme de batterie** faible.
- Détection automatique de **rupture de la ligne**.
- Outils de **dessin et de mesure**.
- **Modo nuit.** Possible de charger l'intensité lumineuse de l'écran pour une meilleure visualisation des données.